

杉山 弘\*, 張 小威\*\* \*高エネルギー物理学研究所・MR 超高輝度放射光計画推進室, \*\*高エネルギー物理学研究所・放射光実験施設

Beamline MR-BW-TL

#### Hiroshi SUGIYAMA\* and Xiaowei ZHANG\*\*

\*Tristan Super Light Facility, Photon Factory, National Laboratory for High Energy Physics, \*\*Photon Factory, National Laboratory for High Energy Physics

The beamline MR-BW-TL was installed and operated for a feasibility study using super brilliant synchrotron radiation (SR) from the x-ray undulator XU#MR0 on the TRISTAN Main Ring in the autumn of 1995. The determinants of structure of the beamline were not only nature of the SR beam but also spatial restriction, period of beamline installation and period of SR experiment. The beamline was about 80 m long and its structure was as simplified as possible.

# 1. はじめに

ビームライン:MR-BW-TLの建設,運転に 当たっては時間的,空間的に厳しい境界条件のも とではあったが,ほぼスケジュール通りに実行す ることができた.現場での建設期間(約3ヶ月) や実験期間(約3ヶ月)が短いことから建築工 事も含めて,ビームラインの構造を可能な限り簡 素化した.さらに建築物に関係する制約から, SR実験室は光源から約100m位置で光源より 4.5m低い筑波実験室の側室を用いることを余儀 なくされ,ビームラインは80m程度の長さにな ったが,光源の特性を十分引き出すことができ た.

MR-BW-TL は, 超高輝度 X 線アンジュレー

ター光を効率良く利用するために、極小ビームサ イズ、高熱負荷であることを十分考慮に入れて設 計、製作した.世界初のX線アンジュレーター ビームラインであるAR-NE3<sup>1)</sup>での経験と開発技 術が、ここでは非常に有用であった.特にモノク ロメーターについては光ビームのコヒーレンスや 輝度を保つために、AR-NE3でのテストと同様 の液体窒素冷却方式<sup>2)</sup>を採用した(§4-2).そし てこのモノクロメーターを利用した最低限の光評 価も行った(§5-1).

### 2. ビームラインの設置

ビームラインはトリスタン筑波実験室北西側直 線部のトンネル内に設置し,この直線部終端付近

<sup>\*</sup> 高エネルギー物理学研究所・MR 超高輝度放射光計画推進室 〒305 つくば市大穂 1-1 TEL 0298-64-5699 FAX 0298-64-5707 e-mail hiroshis@mail.kek.jp

に設置した X 線アンジュレーター (XU#MR0) からの電子ビーム (右回り)による SR を利用し た.ビームラインの名称は慣例に倣い,クロッチ アブゾーバー取り付け位置の偏向電磁石の名称か ら"MR-BW-TL"とした.ここで BW-TL は筑 波実験室に対して左周り側の弱偏向電磁石を意味 する.図1にビームラインを下流側から見た写真 (1996年1月12日時点)を示す.一番手前にある のがモノクロメーター第1結晶部 (発光点から 約90 m).この時点では既に解体が始まっており モノクロメーターの鉛シールドが取り外してあ る.奥の方には小さくアンジュレーターが見え る.左隣は MR 直線部の四極電磁石列である.

ビームライン構造を決定するうえでは,SRビ ームの特質はもちろんのこと,利用実験をするた めの空間をどの様にして確保するかということに も大きく依存した.特に80mという長さと, §4-2で述べるモノクロメーターの特殊な構造を



Figure 1. A picture of the beamline viewed from the lower reaches (as of 12 January 1996).

決定した最大の境界条件は SR 実験室の位置であった.

SR 実験室は発光点から約90~100 m位 置にあ る筑波実験室地下4階側室を使用した.この部 屋は光源より4.5 m 低い位置にあり(図2),長 さ9.5 m,幅4 m,高さ2 m である.SR 実験室 は加速器運転中に入退室可能な場所でなければな らない.また,建設期間が短いことなどから大規 模な増改築は不可能であった.地下4階側室は この条件を満たす唯一の場所であった.さらにこ の実験室上に光軸が載るように最終的にアンジュ レーターの位置が決定された.実際の建築工事は 光源高さから実験室へSRを導くための地下3-4 階間の穴開けとケーブル類を通すための壁等への 穴開けだけであった.また改造前の30 GeV 運転 の物理実験時でのこの実験室の温度変化は1日 で±0.1℃以下であった.

実験室は下流側に約6.7 m 拡張された.実験期 間が短いためにできるだけ各実験装置を光軸上に タンデムに並べて装置の出し入れ等の時間を節約 するためである.拡張部分は鉛5 mm を貼った 鉄製ハッチ(鉄板7.7 mm)で,側室と一体で1 つの大きな SR 実験室とした.これによって十分 な実験スペースを確保することができた.

SR 実験室は PF や AR 放射光の実験ハッチと



Figure 2. A cross-sectional view of the SR experimental room including the double crystal monochromator viewed from the center of the MR.

ほぼ同様に扱えるようにした.最上流の放射光シ ャッター (PFの MBS+BBS に相当)が"開" であってもモノクロメーター第1,第2結晶間の 単色X線シャッター (PFの DSS に相当)さえ 閉じていれば実験室にはいることができるように した.筑波実験室からSR実験室までの経路上に は ID カードによる入室管理が無いため,SR実 験室は常時 ID カードによる入室管理を行った. この点は PF 等の実験ハッチとは異なる.むしろ SR 実験室は PFの実験ハッチと実験ホールが一 体となった取扱いに近いものであった.

ビームラインの設置は隣接する長直線部の四極 電磁石を基準にして行った. アンジュレーター設 置付近は SR 利用のために電磁石の再配列が必要 であり, 改造によってアンジュレーター前後には 基準となる四極電磁石が存在しない構造となる (§2). また設置期間が3ヶ月しかないため, ビ ームラインの設置は加速器改造とほぼ並行して行 う必要があった. そこで改造に伴う電磁石の再配 列をしない長直線部の四極電磁石を基準とした. ビームラインのうち発光点から90m程度までの 部分は加速器と同じトンネンル内の2m以内の 距離にある(図3).あらかじめ長直線部の四極 電磁石が水平面内で±0.8 mm 以下の精度で直線 上に配置されていることを確認した.設計上での SR 軸と電子ビーム軌道の位置関係を基に設置基 準線を引いた. その際ビームライン各位置で最寄 りの四極電磁石を参照して行った.

ビームラインの各コンポーネント,ダクトは専 用機具を用いてこの基準線上に並べた.高さは同 じ専用機具とオートレベルを使用して四極電磁石 の半割位置にあわせた.専用機具は下げ降りと水 準器を取り付けられるようになっており,機具の 水平を出せば,下げ降りがダクト断面の中心線を 通るようにしてある.この機具を90度回転して 使用すれば高さ方向にも使用できるようになって いる.この機具をダクトまたは各要素のダクト部 分に取り付け,下げ降りと基準線が合うようにあ



Figure 3. A plan view of beamline MR–BW–TL in MR tunnel. The meaning of the abbreviations in this figure are as follows; BPM: SR beam position monitor, WM: water-cooled mask, WS: water-cooled shutter,  $\gamma$ S:  $\gamma$ -ray shutter, PP: port for vacuum pump, XS: water-cooled horizontal slits, YS: water-cooled vertical slits, GA: graphite absorbers, BeW: beryllium windows, M1: first piece of the double crystal monochromator.

るいはオートレベルで観測しながら架台上の調節 ネジで各要素の水平方向/高さ方向の微調節をし た.最後に最上流の手動バルブの位置から下流を 直視,望遠鏡で覗いてモノクロメーター直前まで 電灯光が通っていることを確認した.

最終的にはビームライン全体に渡って約±2 mmの精度では設置できたと考えている.実際, 後述する上,中,下流部に設置した各水平/垂直 方向放射光ビーム位置モニターの内の任意の2 組から割り出したSR 軸と,残りの1つから求め たビーム位置の差は1mm 以内であった.

### 3. ビームラインの構造

図3はMRトンネル内のビームラインの要素 を3分割して拡大した図である.主な構成要素 はほぼ3ヶ所に分散しており,1)放射光シャッ ター(水冷シャッター+y線シャッター)等を含 む上流部(発光点から17m付近),2)2番目の 水冷マスクを含む中間部(同じく50m付近), 3)水冷XYスリット,グラファイトアブソーバ ー,Be窓を含む下流部(同じく85m付近)であ る.他の部分は単管,ポンプポートとモノクロメ ーター第1結晶部下流のy線ストッパー(同じ く100m付近)などである.

ビームラインダクトは ICF70フランジをベー スにして内径35 mm¢管で構成した.これはビー ムサイズ,パワー分布が発光点から85 m のビー ムラインの下流部においても十分に小さいためで ある(表1).内径35 mm¢管の使用によってコ スト的なメリットだけでなく,ビームラインのコ ンダクタンスが小さくなることによる真空的な構 造の簡略化も可能となった.中間部水冷マスクよ り上流側を加速器リング真空と同程度の1×10<sup>-9</sup> Torr に維持する場合でも,下流側部分はベーキ ング無しで,ポンプ数を上流部分の半数以下にす ることができた.またこの実験では単一ビームラ インのための加速器運転であり,期間も短いこと から,高速遮断バルブ等の真空保護対策は施さず に,ビームライン構造の簡略化を図った.

水平/垂直方向用放射光ビーム位置モニター

Table 1. The characteristics of undulator radiation from the XU#MR0 which is at the maximum K value of 1.07, and when the MR is operated at 10 GeV with a ring current of 10 mA and an emittance coupling ratio of 1%

| Total power  | 220 W  |
|--|--|
| Peak power density   | 22.2 kW/mrad <sup>2</sup>  |
| Source size<br>(horizontal/vertical)*,**   | 292/35 μm  |
| Beam divergence<br>(horizontal/vertical)*,**                                     | 71/19 <i>µ</i> rad   |
| Power divergence<br>(horizontal/vertical)*                                       | 127/74 µrad  |
| Beam size at each position from<br>the source point<br>(horizontal/vertical)*.** | 1.5/0.36 mm (@17 m)<br>3.8/1.0 mm (@50 m)<br>6.3/1.7 mm (@85 m)                                  |
| Power size at each position from<br>the source point<br>(horizontal/vertical)*   | 2.5/1.3 mm (@17 m)<br>6.7/3.8 mm (@50 m)<br>11/6.4 mm (@85 m)                                    |
| Power flux at each position from<br>the source point                             | 76.8 W/mm <sup>2</sup> (@17 m)<br>8.9 W/mm <sup>2</sup> (@50 m)<br>3.1 W/mm <sup>2</sup> (@85 m) |

\*: These values are twice standard deviations.

\*\*: These are values for the first harmonic (13.4 keV).

(BPM) を,上述の上流(発光点から約16/17 m), 中流(約48/49m), 下流(約83/84m)の 各部分の最上流側にそれぞれ1組づつ設置した. BPM にはグラファイト・ワイヤ・プローブ型 (§4-3)<sup>3)</sup>を採用した.3組のBPM 設置によって 2次元的なビーム位置だけでなく、ビーム角度の 測定も可能であった. 1995年9月29日には軌道 補正なしの状態で最初に最上流部の BPM によっ てアンジュレーター光を確認し、それが中流部ま で到達していることを確認した.翌日にはビーム 軸出しを行い、最初の電子軌道補正で発光点から 約83 m の最下流BPMまでの軸出しが完了した. その後の定常運転における大幅なビーム位置変化 に対しても,最下流で±0.5 mm 以下の精度でビ ーム位置を再現させるのに,実際の軌道補正など の時間も含めて1時間程度で行うことができた. BPM はこの際のビーム位置の確認に極めて有効 であった.

実際の加速器運転は8または10 GeV,最大15 mA 程度で行われたが,構成要素の熱対策は当初 の計画に沿って全て10 GeV,100 mA 運転時を想 定して行った.したがって実際の熱対策は表1に 示すパワー,パワー密度の10倍を想定した.

具体的には水冷マスク,水冷シャッター,水冷 X,Yスリット,グラファイトアブゾーバーと Be窓の水冷ホルダーの水冷無酸素銅部分の照射 面上での実効的なピーク熱流束が40 W/mm<sup>2</sup>以 下になるようにビーム軸に対して 3~17度の傾斜 を付けた.

Be 窓については溶接ではなく,水冷ホルダー に Be 板を機械的に固定する方法を採用した(図 4).金属 O-ring(ヘリコフレックス)を用いて 気密性を保ち,反対側から水冷銅ブロックを機械 的に押しつけることで熱接触をとり,Be 板の除 熱を行った.このとき Be 板は表面粗さ JIS 規格 3.2S 相当のものを用いて金属 O-ring との接触を 良くするようにした.さらに Be 板-銅ブロック 間に液体 Ga を塗布して熱接触抵抗を低減した.



Figure 4. A schematic cross-sectional structure of a beryllium window.

また SUS 板を水冷銅ブロックの後ろに挿んで, 金属 O-ring の押しつけの補強とした.金属 Oring 接続部分を真空槽内に入れ込む構造にして, 金属 O-ring 部分からのリークをできる限り少な くした.

この方法によるBe窓のリーク量は単体でおよ  $7 \times 10^{-5}$  Torr•liter/sec であった. 2 連にして

モノクロメーター直前に設置することにより,モ ノクロメーター第1結晶部が10<sup>-3</sup> Torr 以上にな っても上流側は10<sup>-9</sup> Torr 台を維持することがで きた.このとき上流側の Be 窓ユニットの真空層 には110 liter/sec のノーブルポンプを,下流側ユ ニットの真空層には300 liter/sec のターボ分子ポ ンプを直付けした.実験期間中の Be 窓に関する トラブルは全くなかった.

# 文献

- X. Zhang, T. Mochizuki, H. Sugiyama, S. Yamamoto, H. Kitamura, T. Shioya, M. Ando, Y. Yoda, T. Ishikawa, C. K. Suzuki and S. Kikuta: Rev. Sci. Instrum., 63, 404 (1992).
- T. Mochizuki, X. Zhang, H. Sugiyama, J. Zhao, M. Ando and Y. Yoda: Rev. Sci. Instrum., 66, 2167 (1995).
- X. Zhang, H. Sugiyama, M. Ando, S. Xia and H. Shiwaku: Rev. Sci. Instrum., 66, 1990 (1995).